

回顾

■ 导体处于静电平衡的条件 定向漂移速度： $\bar{v} = 0$

■ 导体内部的电场等于零

导体外侧附近的电场垂直于导体表面

$$\vec{E}_e = \frac{\sigma}{\epsilon_0} \hat{n} \quad \hat{n} : \text{指向导体外}$$

■ 导体是等势体，导体表面是等势面

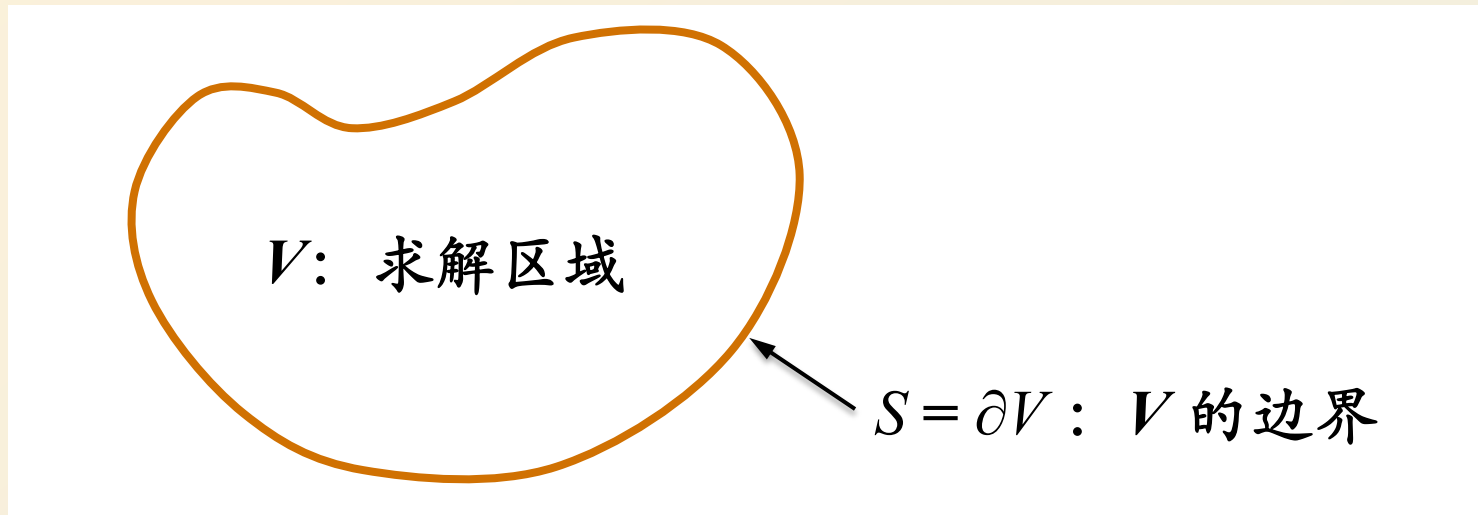
■ 净电荷只分布在导体的表面，内部的净体电荷密度处处为零。

$$\rho = \rho_+ + \rho_- = 0$$

唯一性定理 I

以 $S = \partial V$ 为边界的区域 V 内的电势唯一确定，如果：

- (1) 区域 V 内部的电荷分布 $\rho(x,y,z)$ 已知；
- (2) 边界 ∂S 上每一点的电势 $\varphi(x,y,z)$ 给定。

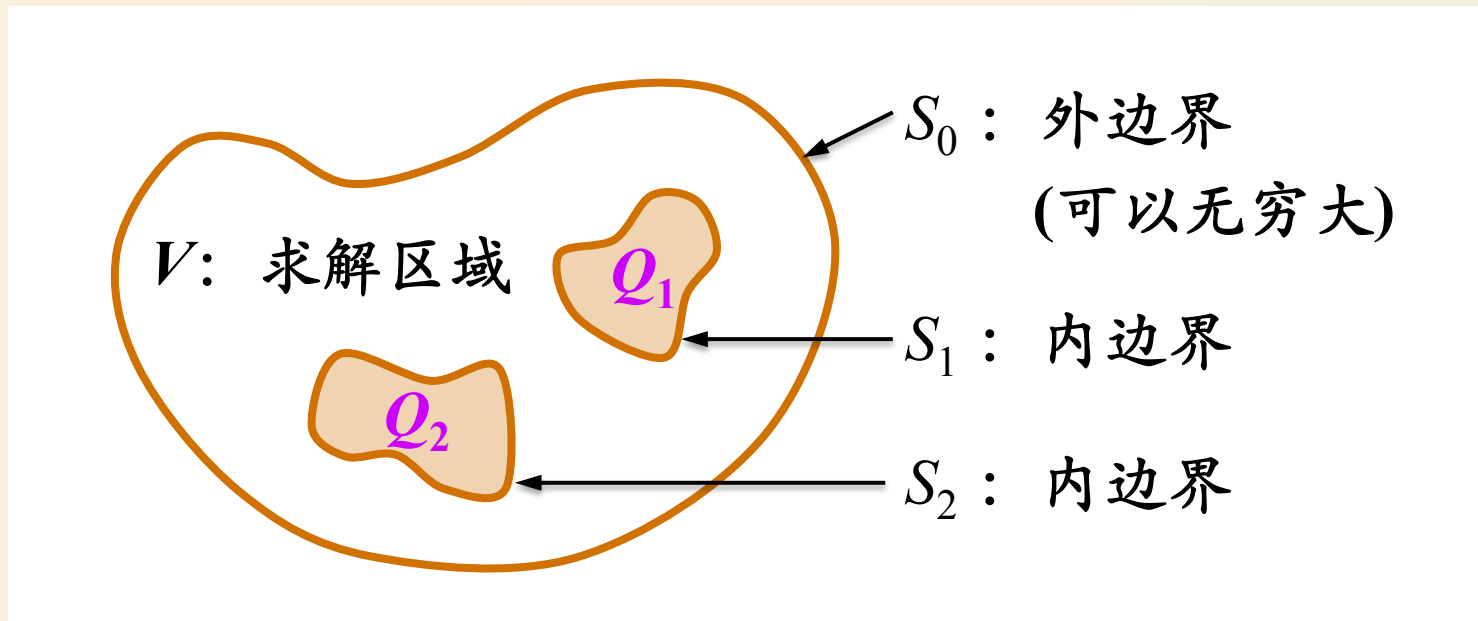


如果边界为导体，所给定电势应为常数，
否则（静电）解不存在

唯一性定理 II

以**导体表面** $S = S_0 + S_1 + S_2 + \dots + S_N = \partial V$ 为边界的区域 V 内的电场唯一确定，如果

- (1) **区域 V 内部**的电荷分布 $\rho(x,y,z)$ 已知；
- (2) **每一个内导体的电量** Q_1, Q_2, \dots, Q_N 给定。



唯一性定理的应用：静电屏蔽

导体壳将整个空间分为三个部分：

空腔、导体以及导体外

■ 导体内电场为零

■ 空腔以导体内表面为边界

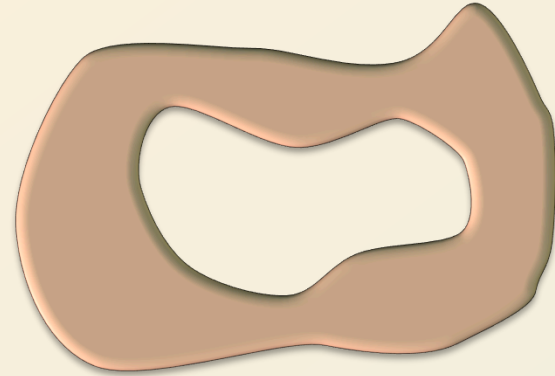
■ 若空腔内的电荷分布给定，则空腔内各点的电场唯一确定，与导体外的电荷分布以及导体是否带电无关。

■ 导体外区域以导体外表面为其内边界，外边界无穷远

■ 给定导体外的电荷分布以及导体外表面所带总电量，则导体外的电场唯一确定。

➤ 导体外表面总电量等于空腔内总电量与导体电量之和

导体接地意味着告诉边界上的电势，因而一旦再给定导体外的电荷分布，则导体外的电场唯一确定。



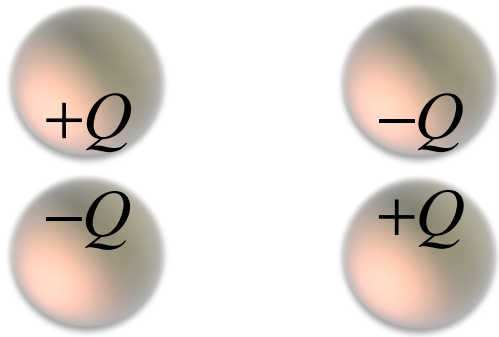
唯一性定理的意义

解的唯一性定理意味着：

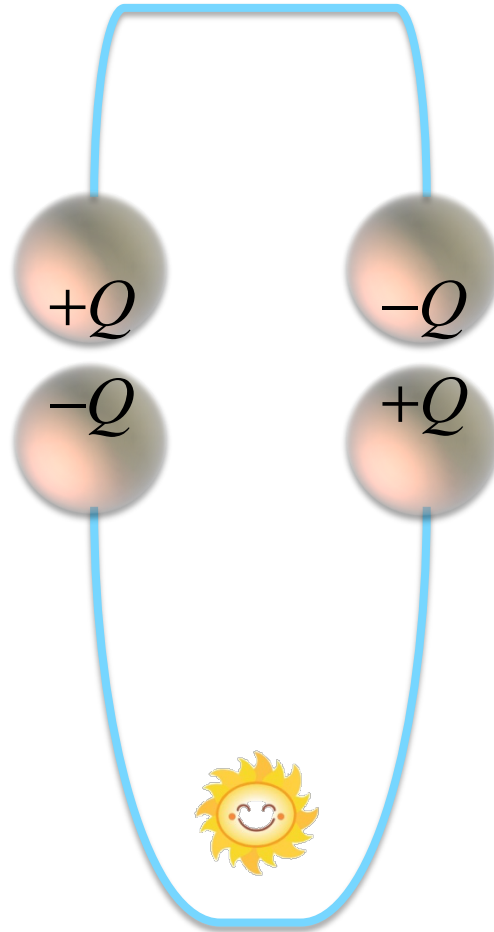
不管你采用**任何方法**得到静电场问题的解，
只要满足以下条件，这个解就是唯一正确的解

- (1) 符合求解区域内部的电荷分布
- (2) 符合所给边界条件
- (3) 确实是静电学问题的解 (如导体等势)

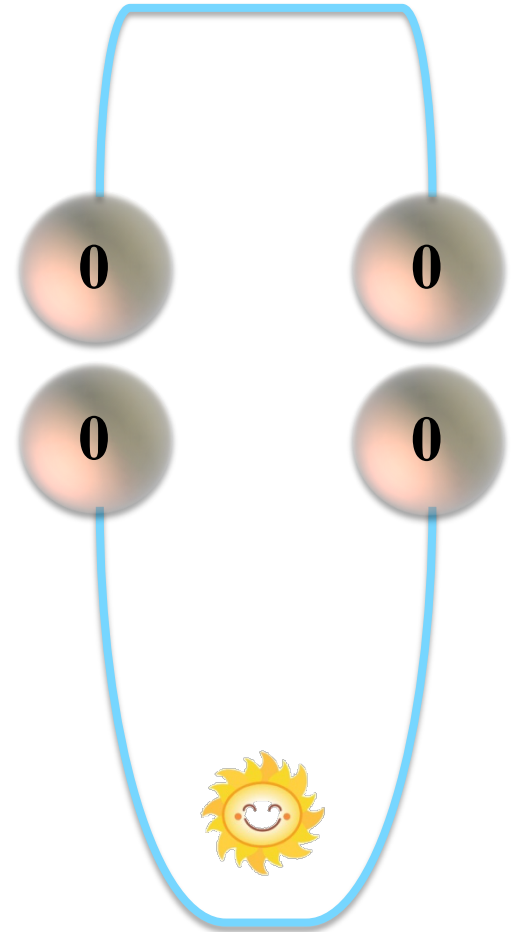
唯一性定理的应用



四个导体球



导线连接



达到静电平衡后

无限大导体板

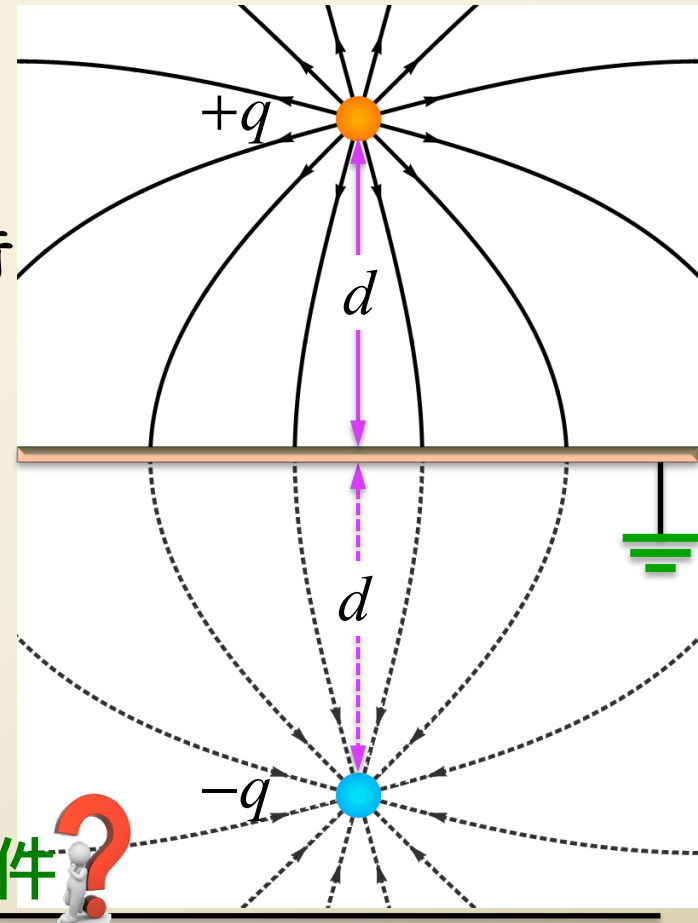
无限大接地导体板上方距离为 d 处有一点电荷 q 。
试求点电荷所在的上半空间($z>0$)中的电场和电势。

■ 简单分析

- q 会吸引到导体板上的负电荷
- q 发出的电场线终止于感应的负电荷

■ 严格求解涉及到Poisson方程

- 求解区域：上半空间
 - 电荷分布有奇异性(点电荷)
- 区域边界：平面+无限大的半球面
 - 边界上电势为零



是否有哪个熟悉的电场满足以上所有条件?

无限大导体板—电场与电势

■ 电势

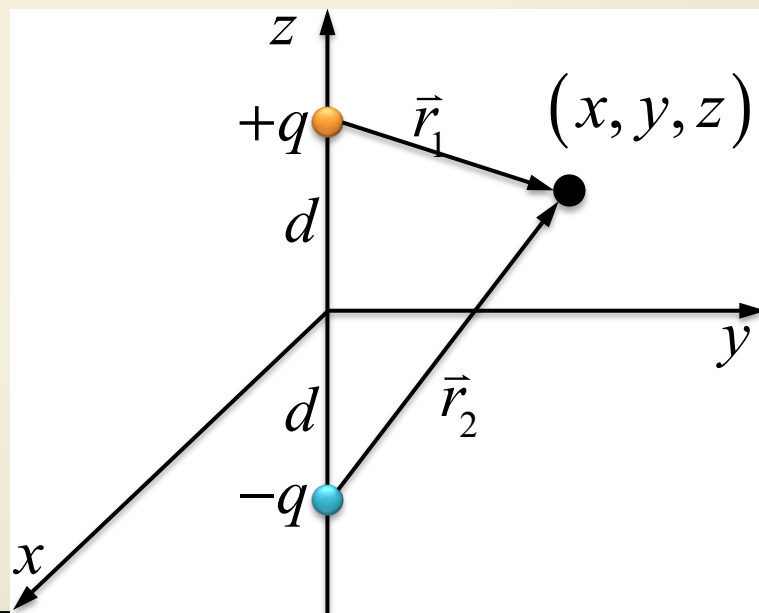
$$\varphi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{q}{r_1} - \frac{q}{r_2} \right), \quad z \geq 0$$
$$= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{q}{\sqrt{x^2 + y^2 + (z-d)^2}} - \frac{q}{\sqrt{x^2 + y^2 + (z+d)^2}} \right), \quad z \geq 0$$

■ 电场

$$\vec{E} = -\nabla\varphi = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{\vec{r}_1}{r_1^3} - \frac{\vec{r}_2}{r_2^3} \right), \quad z \geq 0$$

问题：区域 $z < 0$ 内的电场？

答案：Who cares？



无限大导体板—电荷与力

■ 感应电荷分布

$$\sigma = \varepsilon_0 E_z|_{z=0} = -\frac{qd}{2\pi R^3} < 0$$

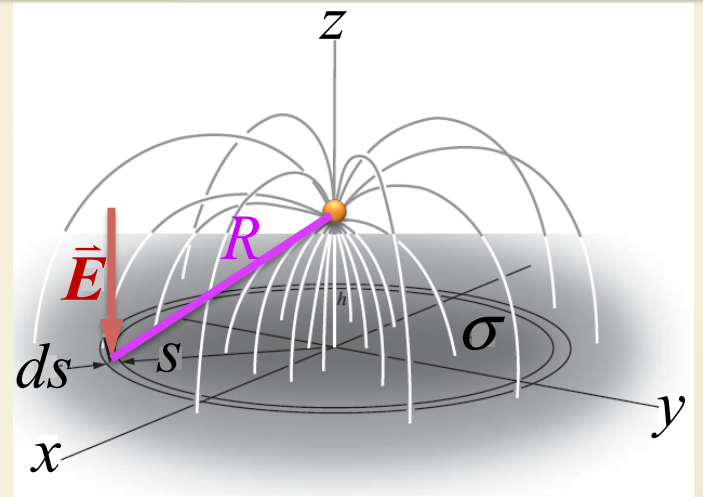
$$\longrightarrow Q = \int \sigma dS = \int \sigma s ds d\phi = -q$$

■ q 受到的力

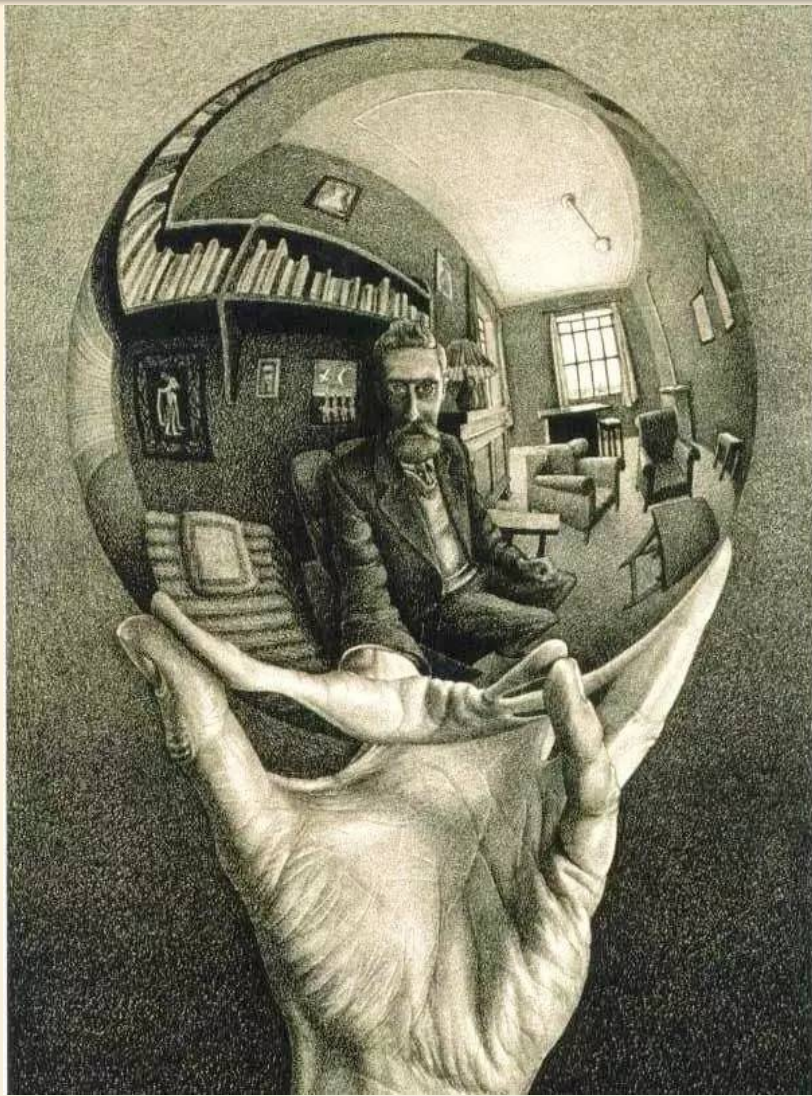
$$\vec{F} = -\frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{q^2}{(2d)^2} \hat{z} = -q \text{ 对 } q \text{ 的作用力}$$

■ 能量

$$W = -\frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{q^2}{4d} = -q \text{ 与 } q \text{ 相互作用能的一半}$$



§1-3 电像法



已经解决的问题 I

- 给定全空间的电荷分布，试确定空间各点的电场与电势。

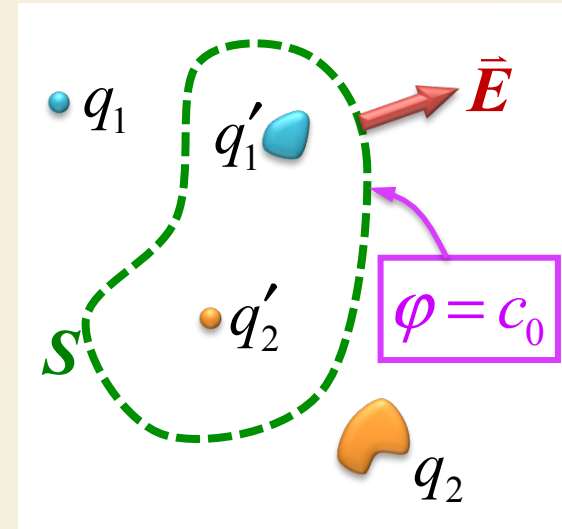
So easy! **Coulomb定律** + **叠加原理**

- 设电场为 $\vec{E}_0(\vec{r})$ ，电势为 $\varphi_0(\vec{r})$

- 设 S 为某个等势面，电势为 c_0

➤ 设 S 内的总电量为 $Q' = q'_1 + q'_2$

- E_0 和 φ_0 由 S 内、 S 外的电荷共同贡献



待解决的问题 II

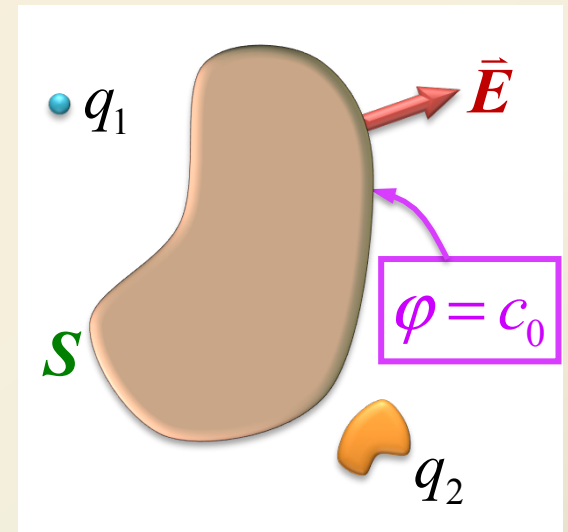
■ 保持 S 外的电荷分布不变，将 S 代之以电势恰好等于 c_0 的导体，试求空间各点的电场 E 和电势 φ 。

■ E 和 φ 由 S 外的电荷以及

导体表面的感应电荷共同贡献

■ S 内：
$$\vec{E}(\vec{r}) = 0, \quad \varphi(\vec{r}) = c_0$$

■ S 外：
$$\vec{E}(\vec{r}) = \vec{E}_0(\vec{r}), \quad \varphi(\vec{r}) = \varphi_0(\vec{r})$$



就 S 外的电场而言，**问题 I 中 S 内电荷分布与问题 II 中导体表面的感应电荷的贡献**是相同的，因而将 $Q' = q'_1 + q'_2$ 称为像电荷，而这种利用像电荷代替感应电荷计算导体外电场分布的方法就称为**电像法**。

像电荷必须位于求解区域之外 (为什么?)

待解决的问题 II 续

■ 电荷分布

- 导体总电量 = 问题I中S内的总电量

$$Q' = q'_1 + q'_2$$

- 面电荷分布由表面外侧的场决定

$$\sigma = \epsilon_0 E_n$$

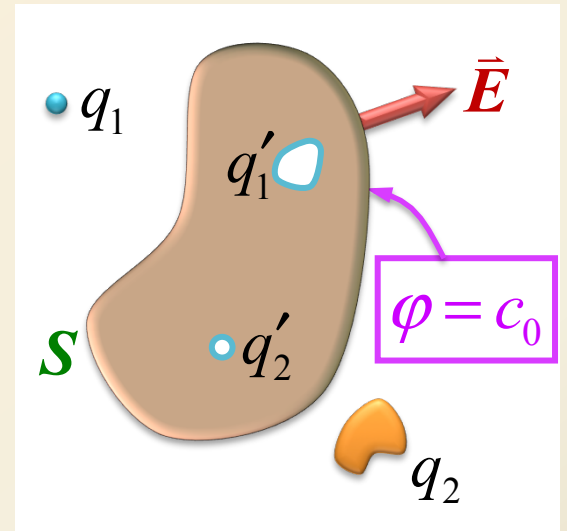
■ 受力分析

- q_1 受到导体的作用力 $\vec{F}_1 = q_1 (\vec{E}'_1 + \vec{E}'_2 + \dots)$

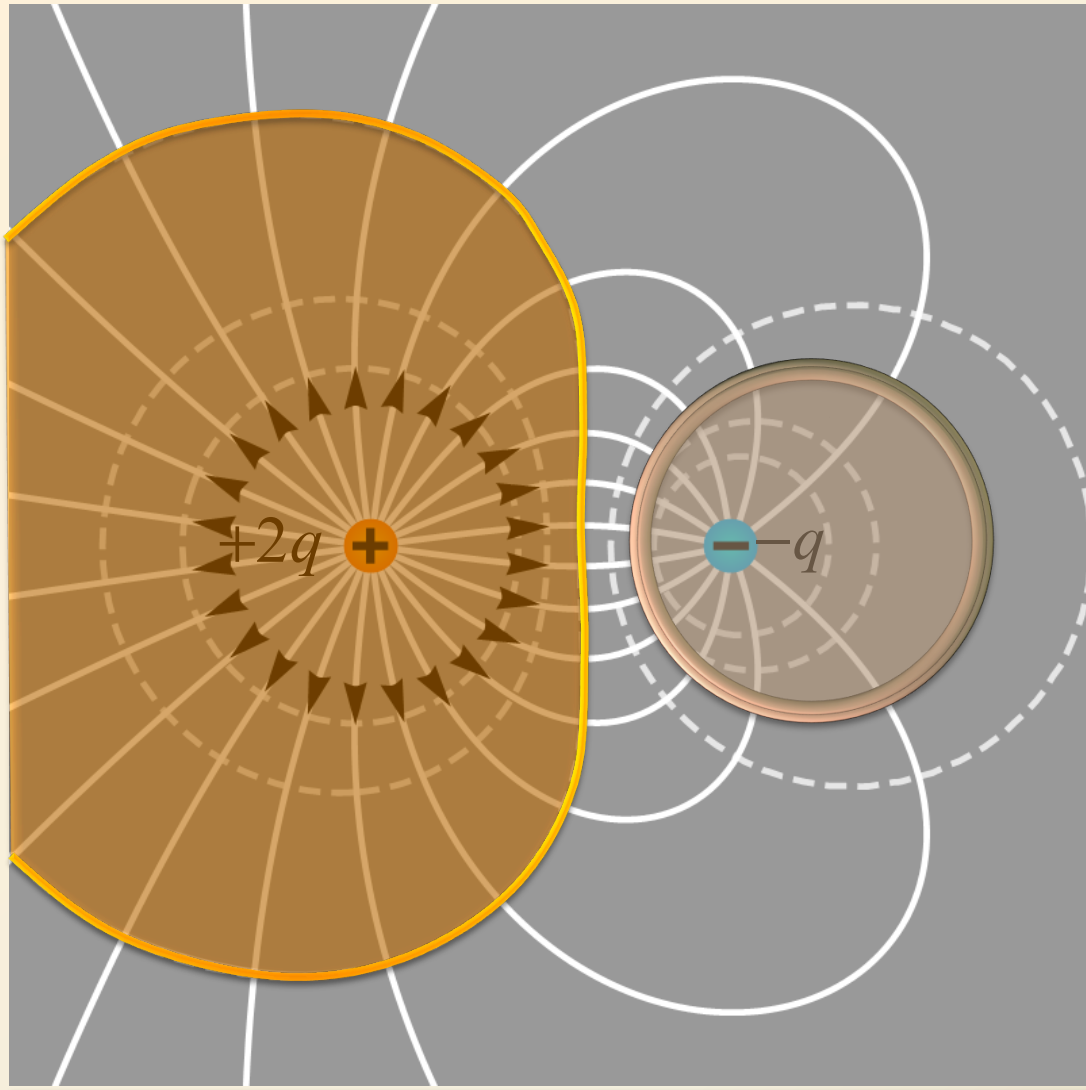
q'_1 在 q_1 处产生的电场

- 导体受力 = S外电荷对于像电荷作用的合力

$$\vec{F} = \sum_i q_i' (\vec{E}_1 + \vec{E}_2 + \dots)$$



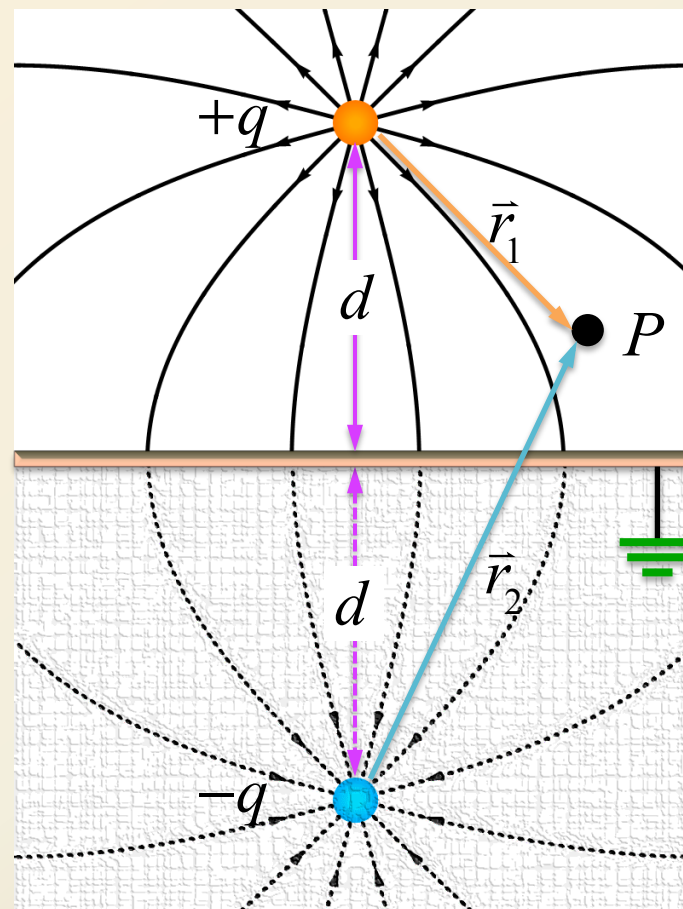
$$1 = \infty$$



解决了一个静电学问题，意味着已经解决了无穷多个静电学问题

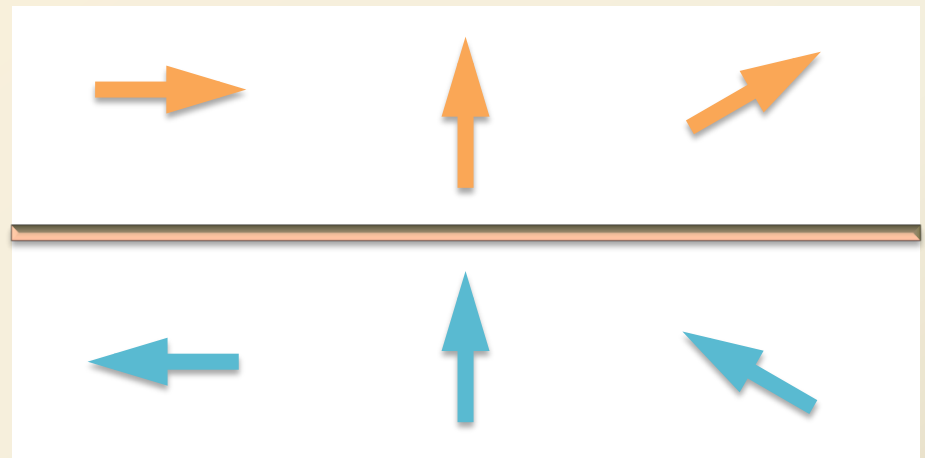
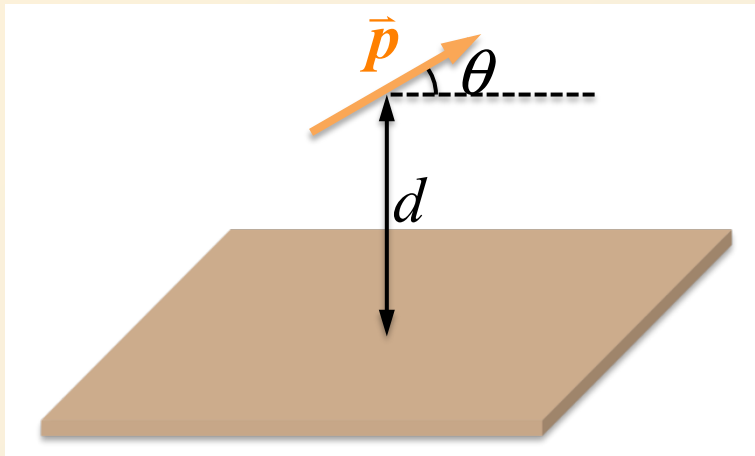
点电荷对无限大导体板

$$\left\{ \begin{array}{l} \varphi = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_2} \right), \quad z \geq 0 \\ \vec{E} = -\nabla\varphi = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{\vec{r}_1}{r_1^3} - \frac{\vec{r}_2}{r_2^3} \right), \quad z \geq 0 \end{array} \right.$$



电偶极子

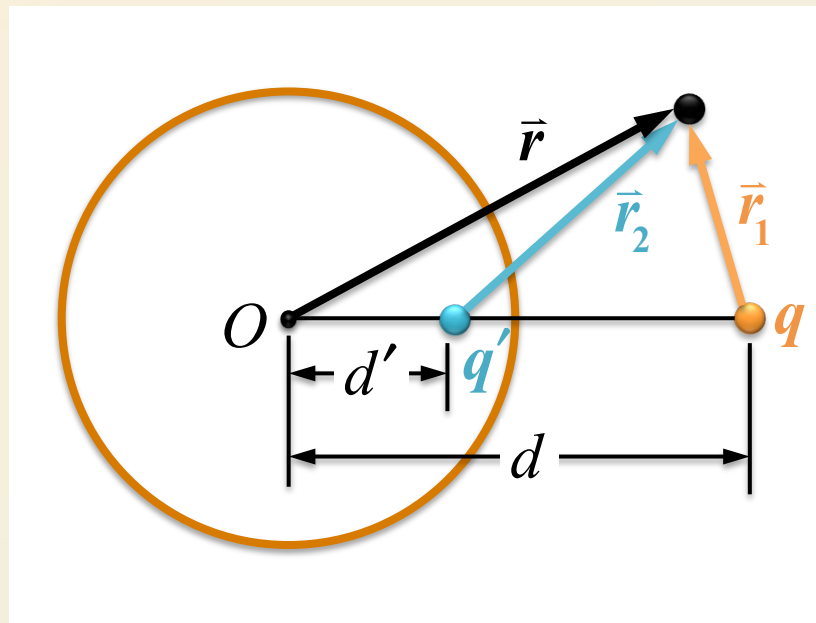
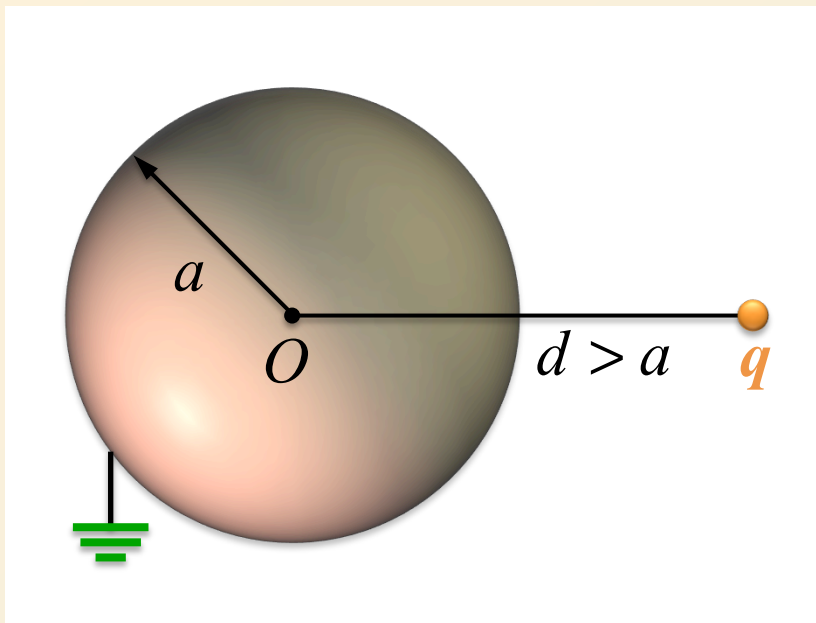
无限大接地导体板上方距离为 d 处有一电偶极子 p ， p 相对于导体板的倾角为 θ 。求导体板上方的电场和电势。



电像 \neq 镜像

点电荷对接地导体球

点电荷 q 置于半径为 a 的接地导体球外，到球心距离为 $d > a$ ，求导体球外的电场、电势、感应电荷分布以及 q 受到的力。



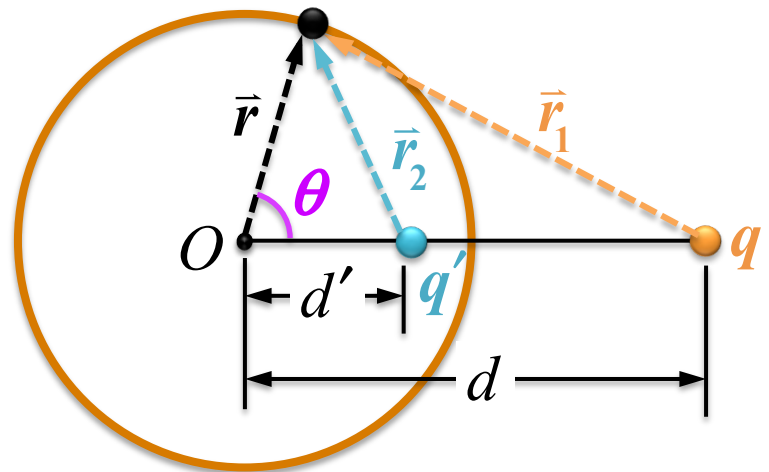
■ 设像电荷 q' 位于球心与 q 的连线上，到球心距离为 $d' < a$

$$\varphi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{q}{r_1} + \frac{q'}{r_2} \right), \quad r \geq a$$

点电荷对接地导体球续1

- 边界条件 $\varphi(r=a)=0$

$$\frac{q}{\sqrt{d^2 + a^2 - 2da\cos\theta}} \parallel \frac{q'}{\sqrt{d'^2 + a^2 - 2d'a\cos\theta}}$$



- 该式对于任意角度 θ 都成立
- 当 $\theta = 0$ 和 $\theta = \pi$ 时分别得到 ($d' < a < d$)

$$\begin{cases} \frac{q}{d-a} = \frac{q'}{d'-a} \\ \frac{q}{d+a} = -\frac{q'}{d'+a} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} q' = -\frac{a}{d}q \\ d' = \frac{a^2}{d} \end{cases}$$

将此结果代入边界条件可验证其对于任意 θ 都成立，若非如此，说明仅仅一个像电荷无法代替面电荷对球外的电场贡献

点电荷对接地导体球续2

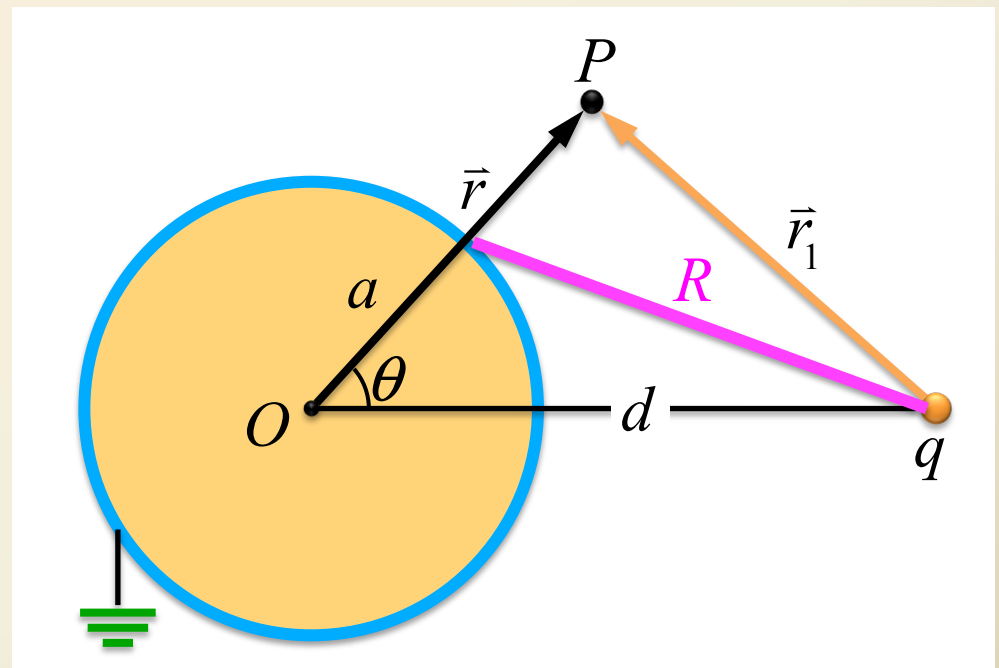
■ 球外电势 $\varphi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{q}{r_1} + \frac{q'}{r_2} \right)$

$$= \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left[\frac{1}{\sqrt{d^2 + r^2 - 2dr \cos \theta}} - \frac{1}{\sqrt{a^2 + (dr/a)^2 - 2dr \cos \theta}} \right]$$

■ 感应电荷分布

$$\sigma = \epsilon_0 E_r = -\frac{q}{4\pi a} \frac{d^2 - a^2}{R^3}$$

■ 距离 q 越远感应电荷越稀疏

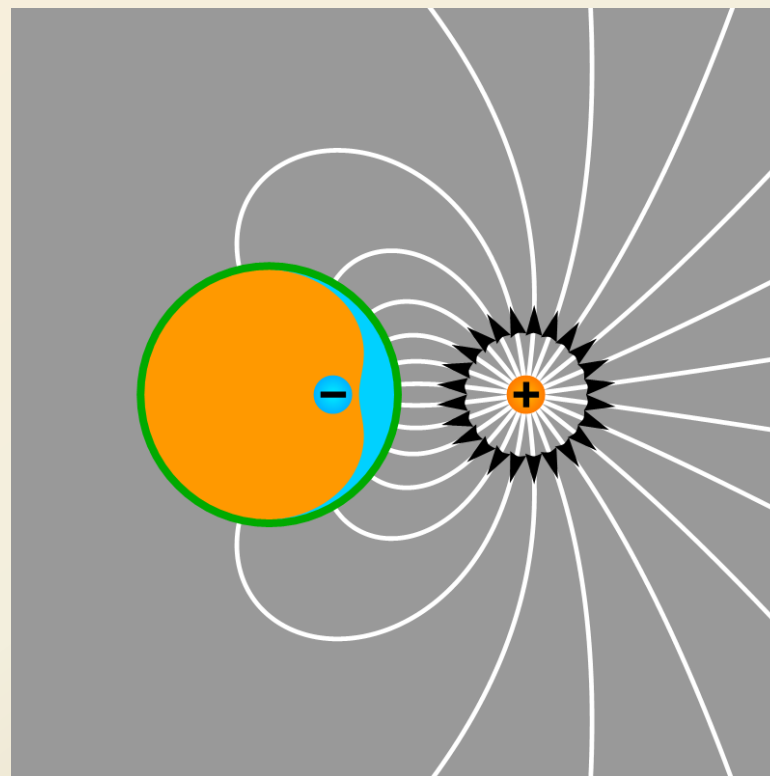
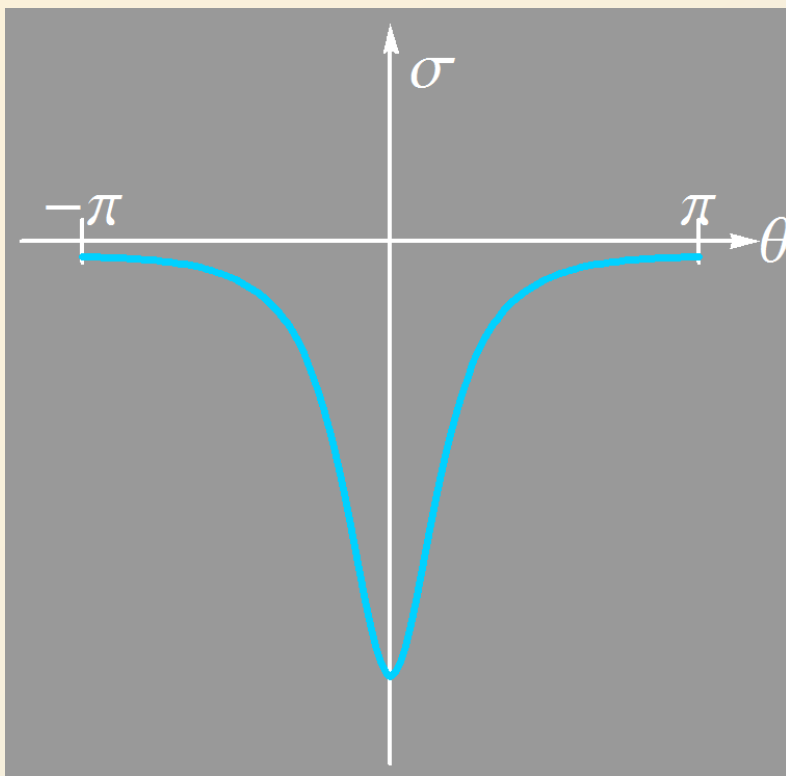


点电荷对接地导体球续3

■ 电荷 q 受到的力

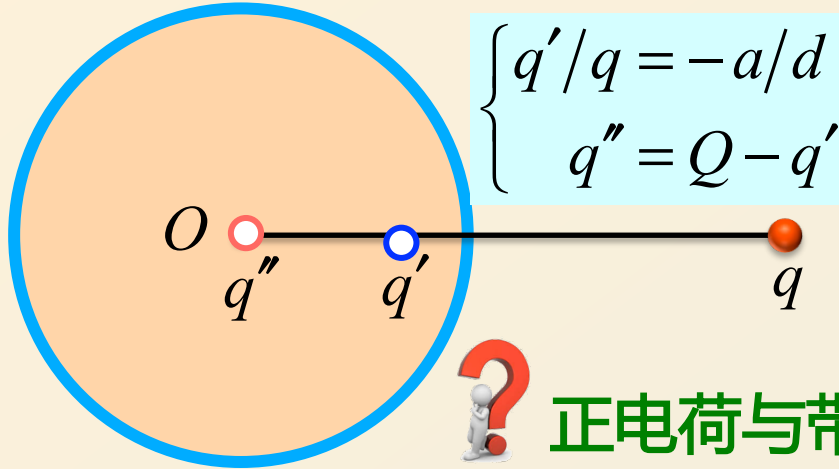
$$F = \frac{qq'}{4\pi\epsilon_0(d-d')^2} = -\frac{q^2}{4\pi\epsilon_0} \frac{ad}{(d^2 - a^2)^2}$$

■ 负号表示吸引力

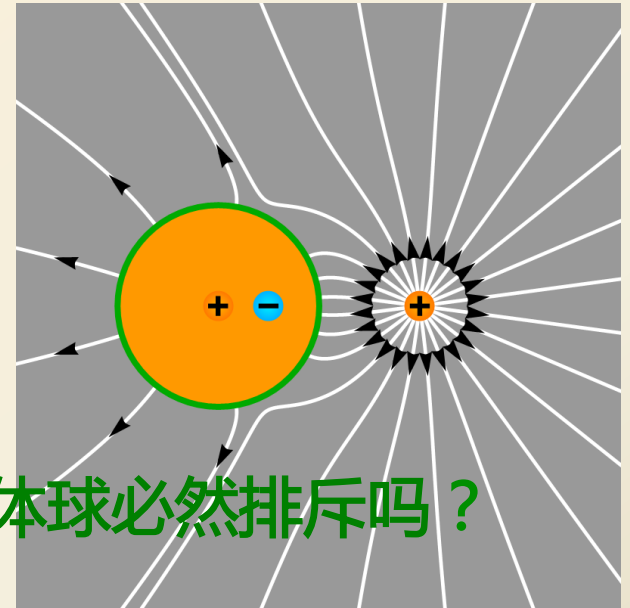


与导体球外电场有关的其它问题

■ 导体球带电 Q

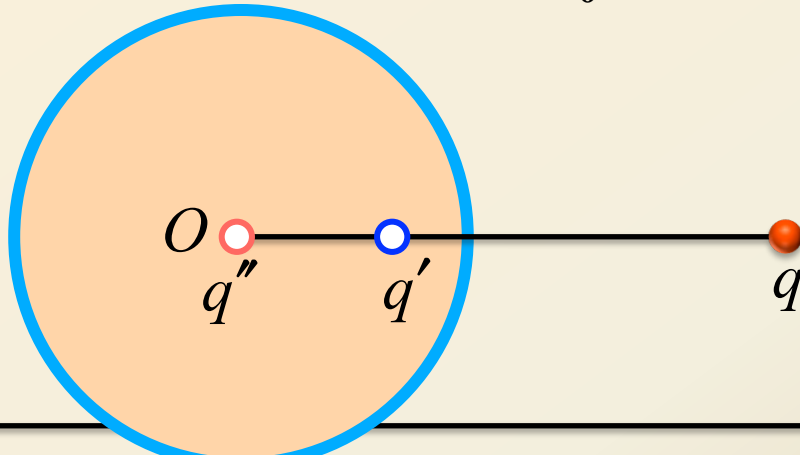


$$\begin{cases} q'/q = -a/d \\ q'' = Q - q' \end{cases}$$



正电荷与带正电导体球必然排斥吗？

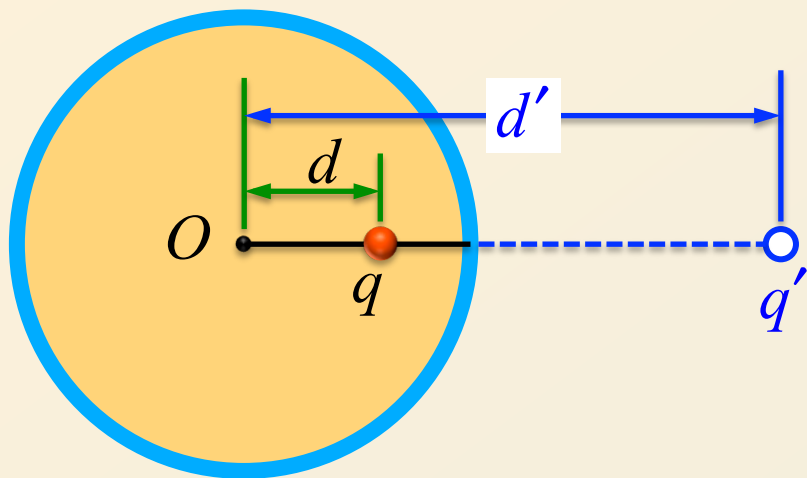
■ 导体球维持电势为 φ_0



$$\frac{q''}{4\pi\epsilon_0 a} = \varphi_0 \longrightarrow q'' = 4\pi\epsilon_0 a \varphi_0$$

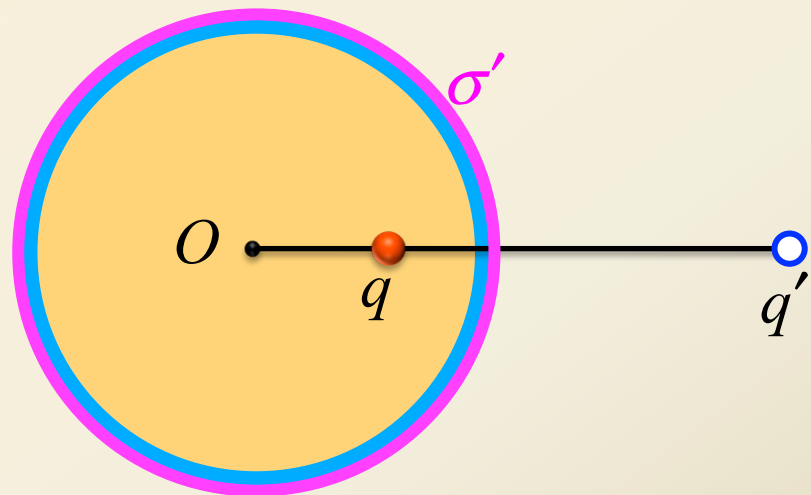
导体球壳内的电场

问题1: 导体球壳接地。



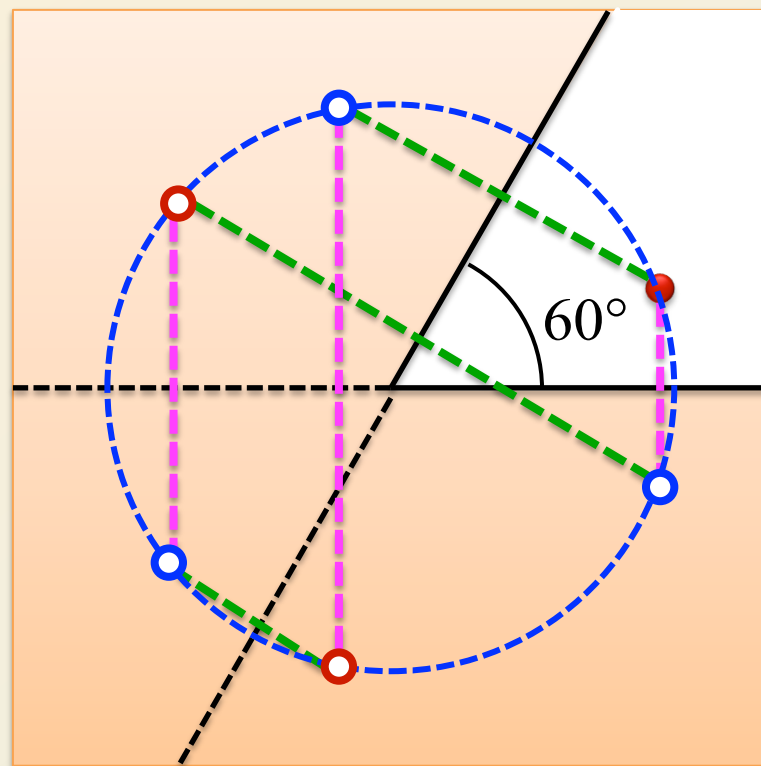
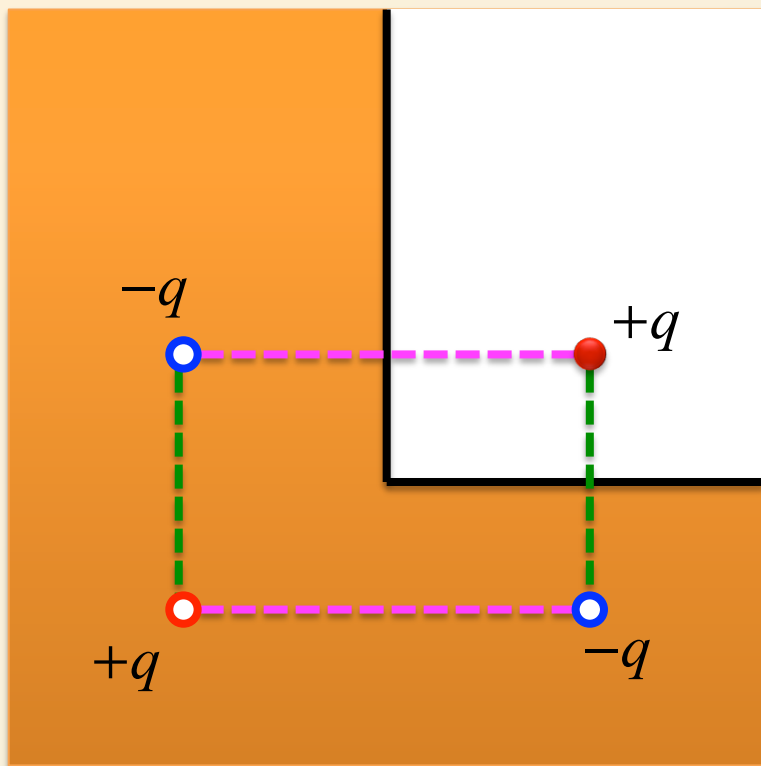
$$\frac{q'}{q} = -\frac{a}{d} \quad \text{and} \quad \frac{d'}{d} = \left(\frac{a}{d}\right)^2$$

问题2: 导体球壳电势 φ_0 。

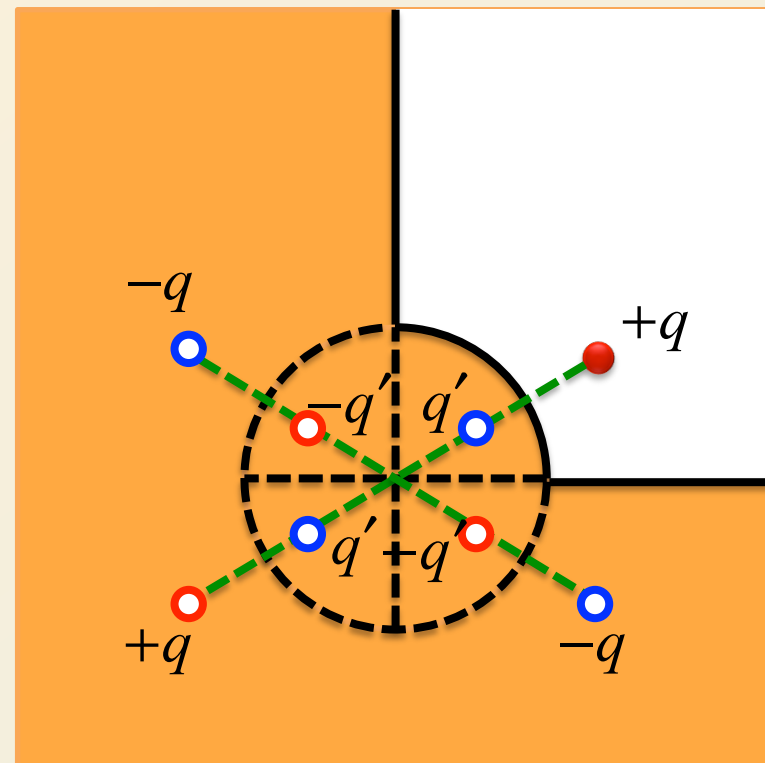
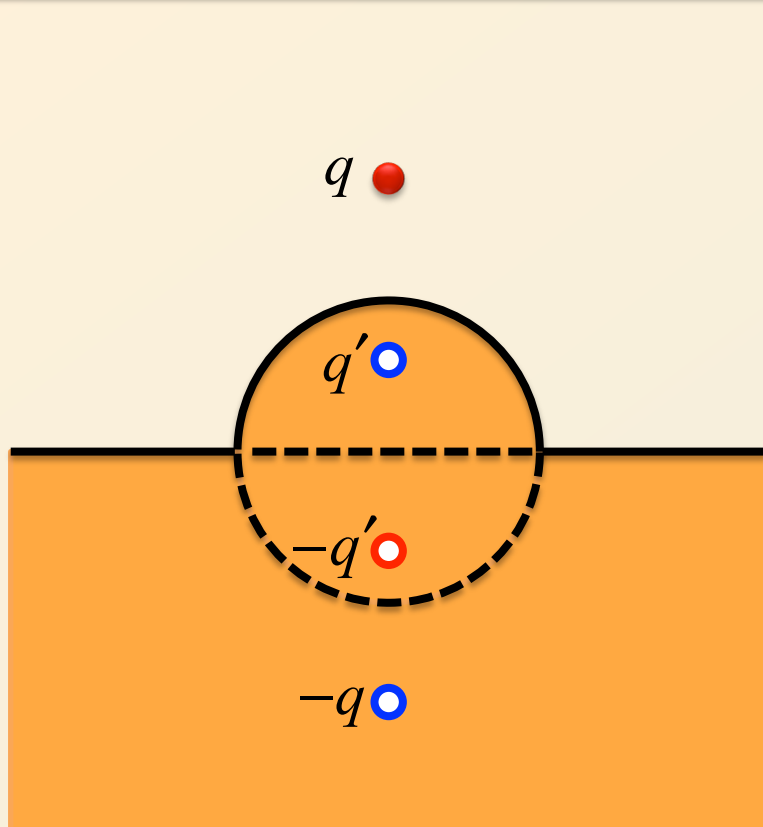


$$\varphi_0 = \sigma' a / \epsilon_0 \quad \Rightarrow \quad \sigma' = \epsilon_0 \varphi_0 / a$$

与导体平面有关的其它问题

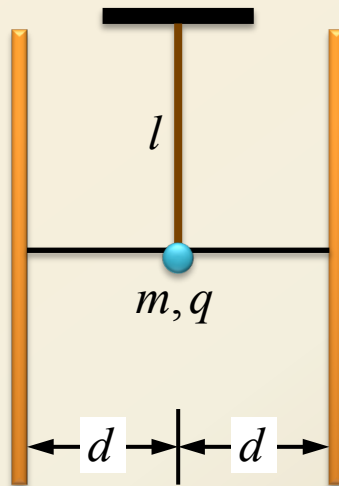


导体球+导体平面



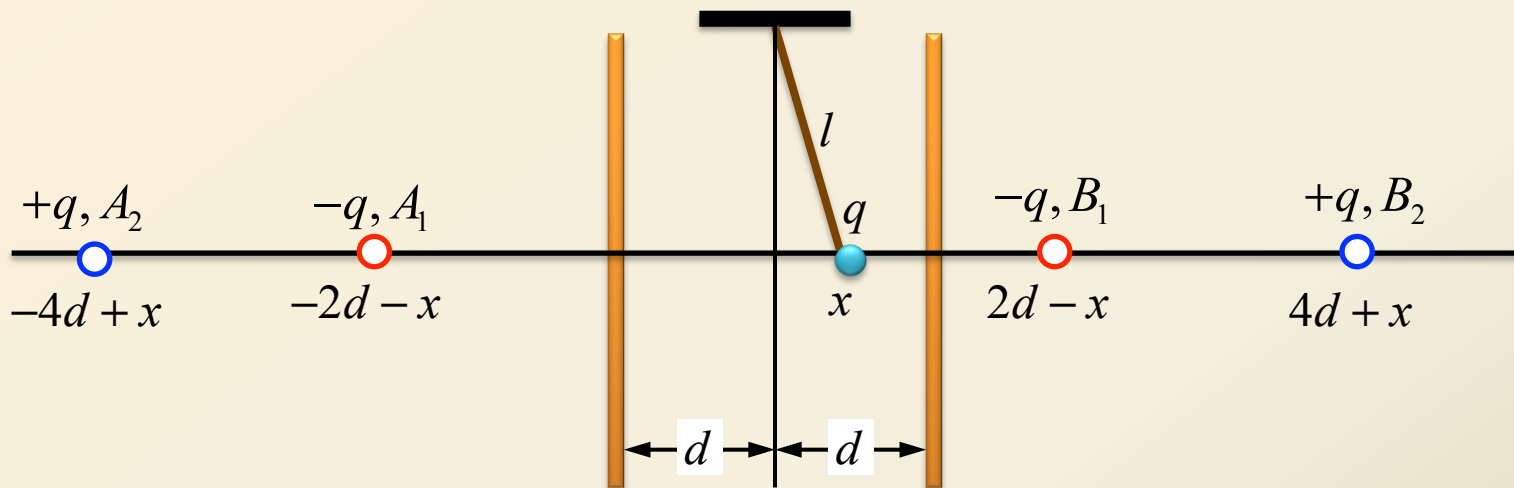
接地导体板之间的单摆

例题：如图所示，两块足够大的接地导体平面A和B平行竖直放置，相距 $2d$ ， $d = 10\text{ cm}$ 。在两板之间的中央位置，用长 $l = 1\text{ m}$ 的绝缘细线悬挂一个质量 $m = 0.1\text{ g}$ 、电量 $q = 5 \times 10^{-9}\text{ C}$ 的小摆球，让小摆球稍稍偏离平衡位置后释放，使之小角度摆动。忽略各种电磁阻尼和空气阻尼。试求小球的摆动周期 T 。



接地导体板之间的单摆续1

当带电摆球偏离中央位置时，也有相应的左、右无限系列的镜像点电荷。取小球的中央位置为原点，取水平向右为 x 轴。则当带电摆球在 x 位置时，各镜像点电荷的位置如图所示。



电荷	$-q, A_1$	$-q, B_1$	$+q, A_2$	$+q, B_2$	$-q, A_3$	$-q, B_3$	$+q, A_4$	$+q, B_4$...
位置	$-2d - x$	$2d - x$	$-4d + x$	$4d + x$	$-6d - x$	$6d - x$	$-8d + x$	$8d + x$...
距离	$2d + 2x$	$2d - 2x$	$4d$	$4d$	$6d + 2x$	$6d - 2x$	$8d$	$8d$...
力方向	—	+	+	—	—	+	+	—	...

接地导体板之间的单摆续2

■ 导体板对电荷的静电力水平分量：

$$F_e = \frac{q^2}{4\pi\epsilon_0} \sum_{k=0}^{\infty} \left\{ \frac{1}{[(4k+2)d-2x]^2} - \frac{1}{[(4k+2)d+2x]^2} \right\} = \frac{q^2 dx}{4\pi\epsilon_0} \sum_{k=0}^{\infty} \frac{2k+1}{[(2k+1)^2 d^2 - x^2]^2}$$

$$\Rightarrow F_e \approx \frac{q^2 x}{4\pi\epsilon_0 d^3} \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{(2k+1)^3} = 1.052 \frac{q^2 x}{4\pi\epsilon_0 d^3} \approx 2.4 \times 10^{-4} x$$

■ 绳子张力水平分量： $F_G = -mg \frac{x}{l} = -9.8 \times 10^{-4} x$

■ 摆球受到沿 x 方向的合力： $F_x = F_e + F_G = -7.4 \times 10^{-4} x = m\ddot{x}$

■ 此乃线性恢复力 $F = -kx$ ，摆球在平衡位置附近作简谐振动，周期为

$$T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}} = 2.3 \text{ s}$$

我猜，我猜，我猜猜猜

电中性导体球位于均匀外场 E_0 中，求静电平衡时的电势分布。

■ 电势的贡献有两项：

■ 外场贡献： $\varphi_e = -\vec{E}_0 \cdot \vec{r}$

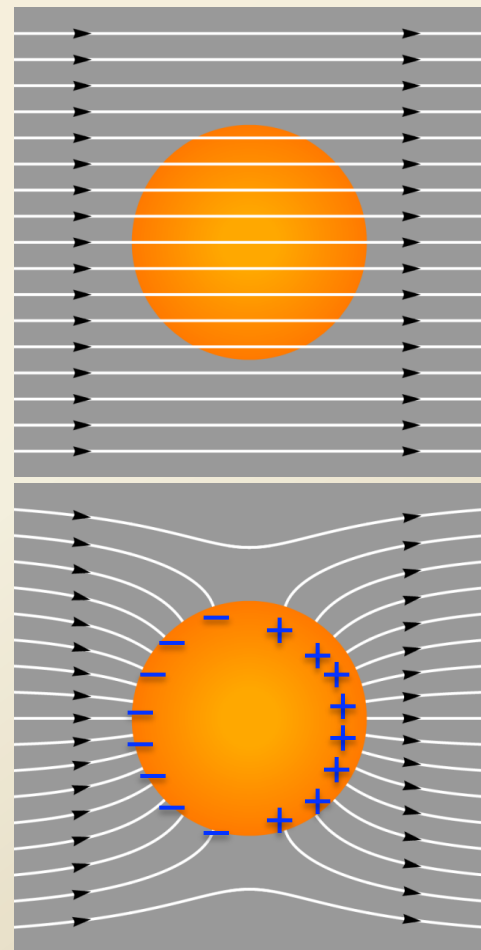
球面上： $\varphi_e(r = a) = -E_0 a \cos\theta$

■ 感应电荷贡献：

➤ 球内贡献的电场均匀，恰抵消外场

球面上： $\varphi_{\text{induced}}(r = a) = E_0 a \cos\theta + \text{constant}$

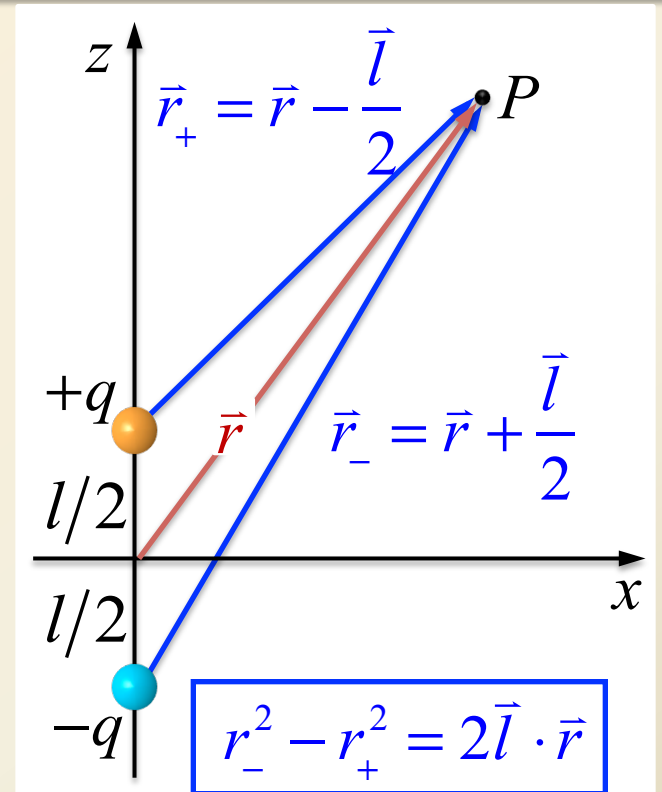
思考：镜像点电荷，(1) 在球内，(2) 在球面产生 $\cos\theta$ 的电势 (~~球内贡献均匀电场?~~)



电偶极子的电势（第一章）

$$\begin{aligned}\varphi &= \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{r_+} - \frac{1}{r_-} \right) \\ &= \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{(r_- - r_+)(r_- + r_+)}{r_+ r_- (r_- + r_+)} \\ &\approx \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{2\vec{l} \cdot \vec{r}}{2r^3}\end{aligned}$$

$$\varphi = \frac{\vec{p} \cdot \vec{r}}{4\pi\epsilon_0 r^3} = \frac{p \cos\theta}{4\pi\epsilon_0 r^2}$$



我猜，我猜，我猜猜猜

电中性导体球位于均匀外场 E_0 中，求静电平衡时的电势分布。

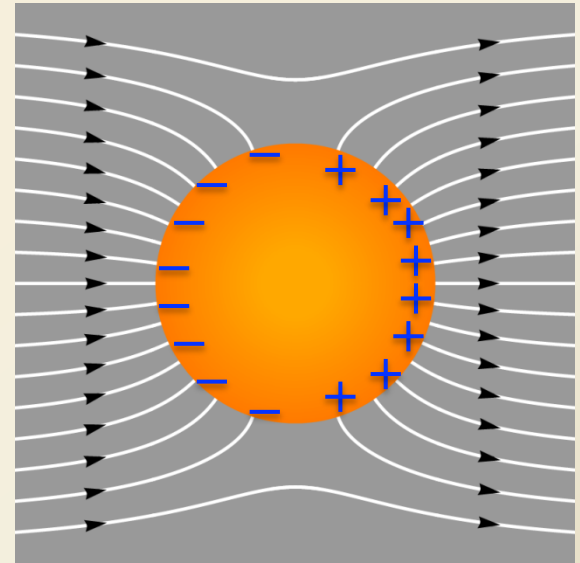
■ 电势的贡献有两项：

■ 外场贡献： $-\vec{E}_0 \cdot \vec{r}$

■ 感应电荷贡献：

➤ 球内贡献的电场均匀，恰抵消外场

➤ 球外贡献的电场等于沿着外场方向
的理想电偶极子产生的电场



➔
$$\varphi = -\vec{E}_0 \cdot \vec{r} + \frac{\vec{p} \cdot \vec{r}}{4\pi\epsilon_0 r^3}, \quad r \geq a$$

均匀外场中的导体球

- 边界条件：导体表面是等势面

$$\varphi(r=a) = \left(-E_0 a + \frac{p}{4\pi\epsilon_0 a^2} \right) \cos\theta = c$$

- 该式对于任意角度 θ 都成立，因此

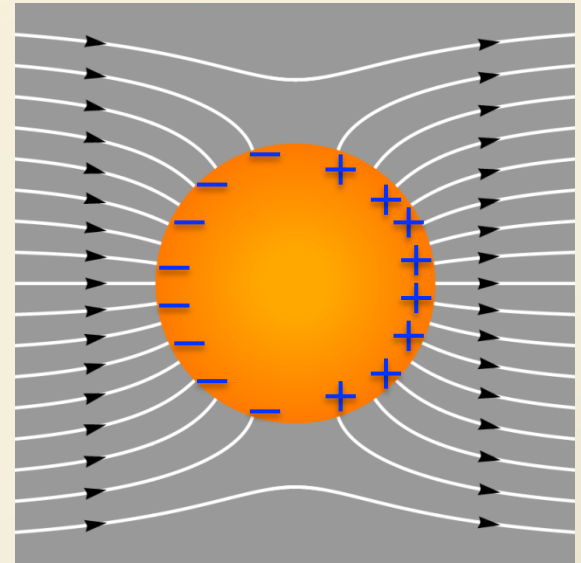
$$\vec{p} = 4\pi\epsilon_0 a^3 \vec{E}_0$$

- 结论

$$\varphi = - \left(1 - \frac{a^3}{r^3} \right) \vec{E}_0 \cdot \vec{r}$$

$$\vec{E} = \vec{E}_0 + \frac{1}{4\pi\epsilon_0 r^3} [3(\vec{p} \cdot \hat{r})\hat{r} - \vec{p}] = \vec{E}_0 + \frac{a^3}{r^3} [3(\vec{E}_0 \cdot \hat{r})\hat{r} - \vec{E}_0]$$

$$\sigma = \epsilon_0 E_r (r=a) = 3\epsilon_0 E_0 \cos\theta = \sigma_0 \cos\theta$$



均匀带电细棒的电场（第一章）

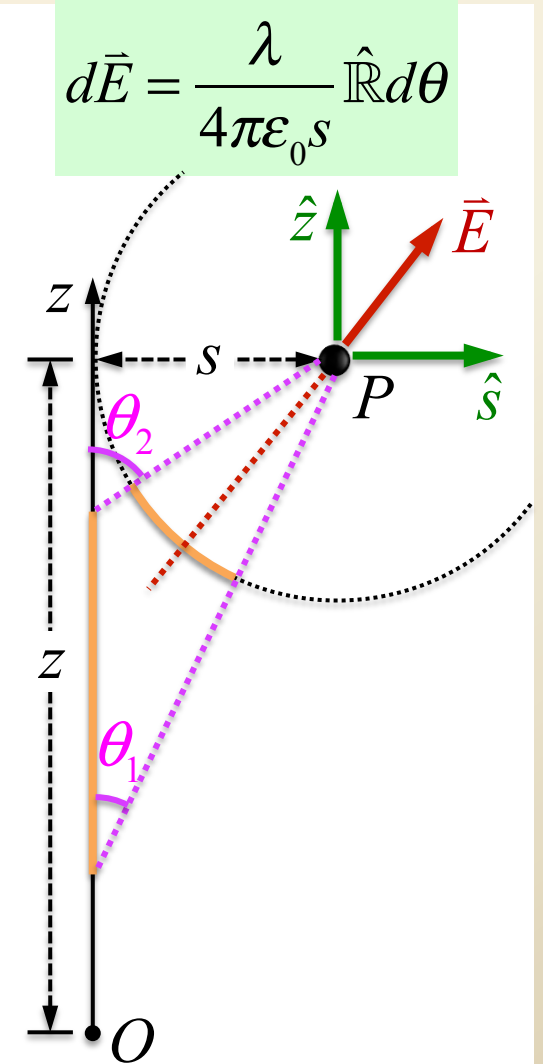
$$\vec{E} = \frac{\lambda}{4\pi\epsilon_0 s} \left[\hat{z}(\sin\theta_2 - \sin\theta_1) - \hat{s}(\cos\theta_2 - \cos\theta_1) \right]$$

■ 电场大小：
$$E = \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0 s} \sin\frac{\theta_2 - \theta_1}{2}$$

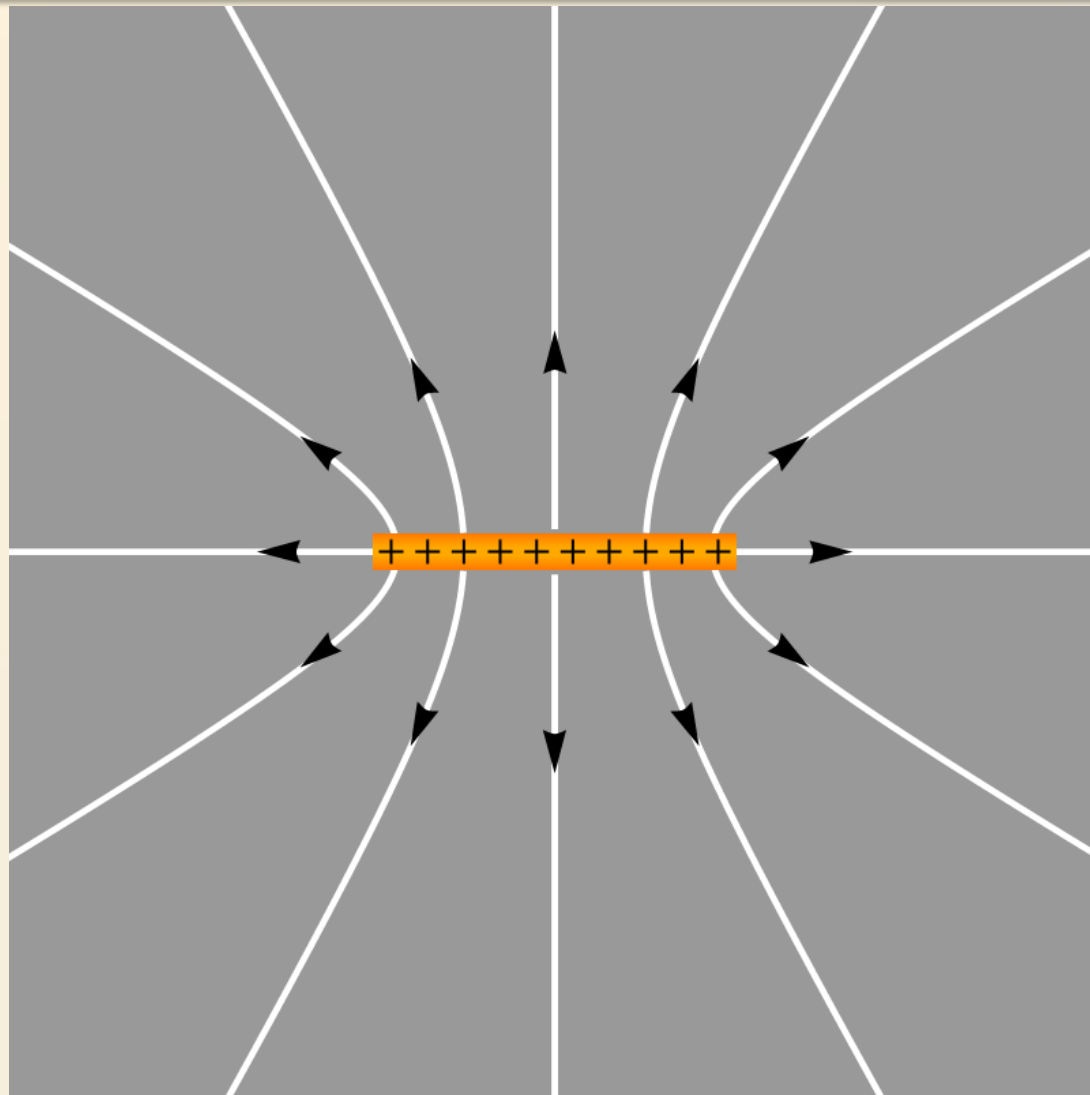
■ 电场方向：

■ 细棒在 P 点产生的电场与以 P 为圆心、半径为 s 的一段圆弧产生的电场相同

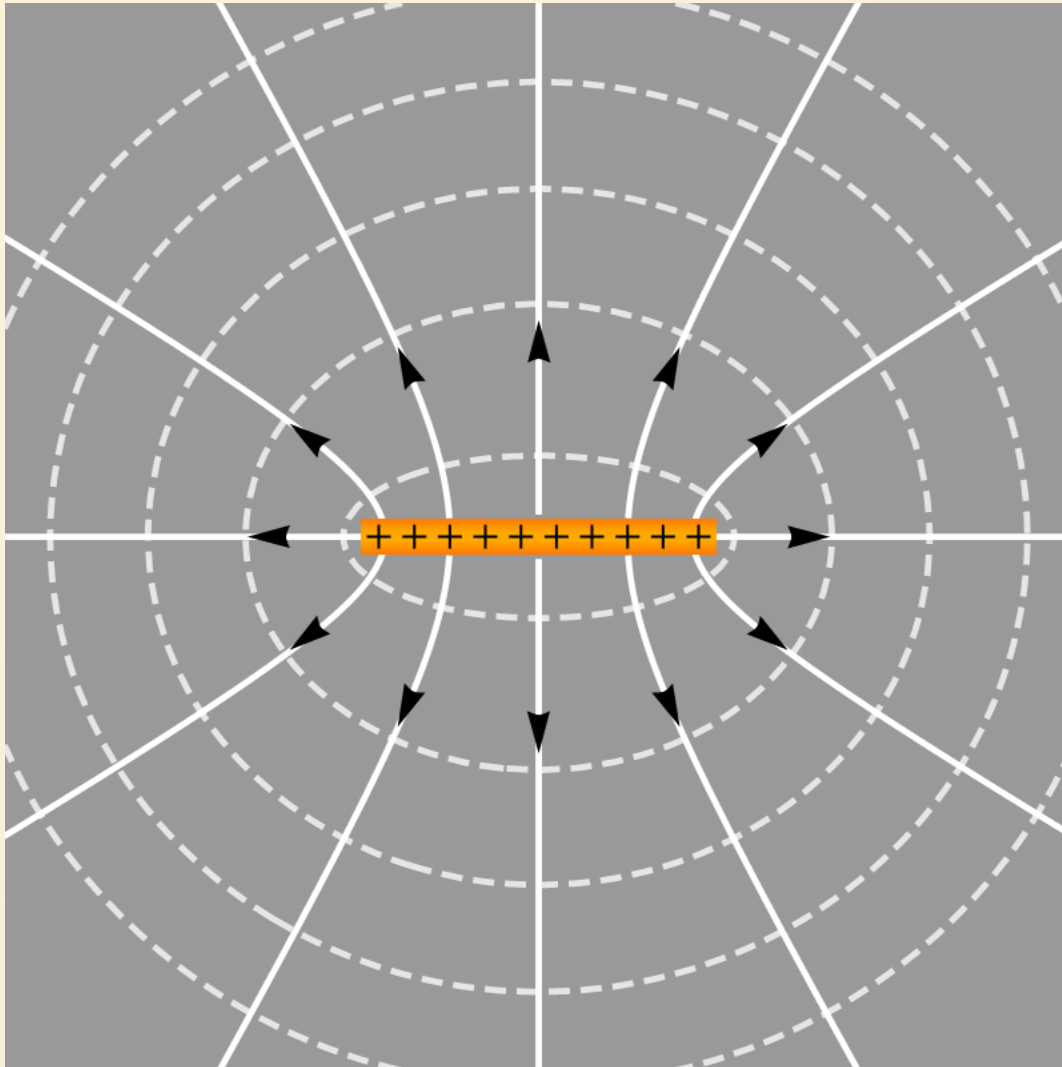
■ P 点电场沿着 P 点与细棒两端连线的角平分线的方向



均匀带电细棒的电场线（第一章）

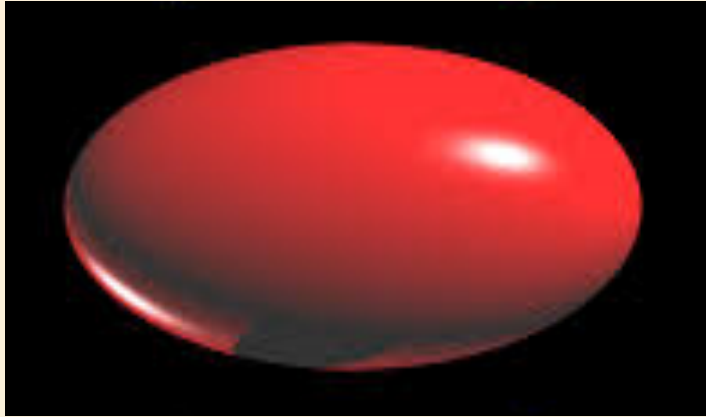


有限长均匀带电细棒（第一章）

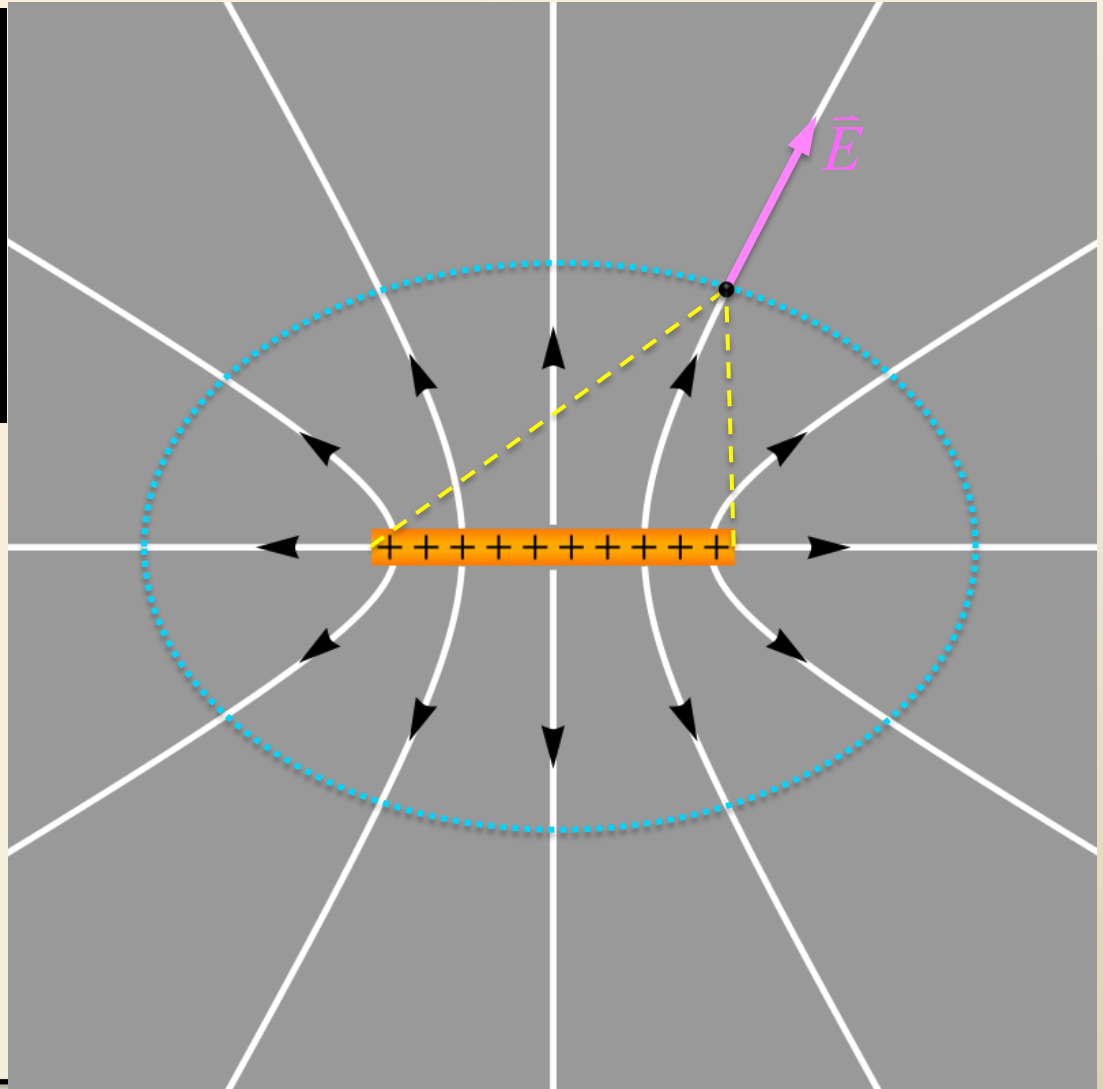


等势面是以细棒两端点
为焦点的旋转椭球面

孤立导体椭球



$$E = \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0 s} \sin \frac{\theta_2 - \theta_1}{2}$$
$$= \frac{Q}{2\pi\epsilon_0 L s} \sin \frac{\theta_2 - \theta_1}{2}$$





Thank You!